

Вестник

Московского государственного
технического университета
имени Н. Э. Баумана

4 [127]
2019

Серия
Приборостроение

Herald

of the Bauman Moscow State
Technical University

Series

Instrument Engineering

Адрес редакции:

105005, Москва, 2-я Бауманская ул., д. 5, стр. 1
МГТУ им. Н. Э. Баумана
Телефоны: +7 499 263-62-60; +7 499 263-60-45
vestnik@bmstu.ru

Address of Editorial Office:

105005, Moscow, 2-ya Baumanskaya ul. 5, str. 1
Bauman Moscow State Technical University
Phone: +7 499 263-62-60; +7 499 263-60-45
vestnik@bmstu.ru



ИЗДАТЕЛЬСТВО
МГТУ им. Н.Э. БАУМАНА

vestnikprib.ru

СОДЕРЖАНИЕ

Информатика, вычислительная техника и управление

Воронов Е.М., Хубларов Н.О. Формирование алгоритма стайного управления группой роботов в условиях постоянного возмущения среды	4
Ganin P.E., Kobrin A.I. Hierarchical Adaptive Control System of a Manipulator Based on the Synthesis of a Neural Network of Fuzzy Inference and an Iterative Refinement Algorithm	18
Kuznetsov V.S., Maiorov D.V., Andreev P.A. Fabrication of Tuning-Fork Gyroscope Resonator using Directed Chemical Etching of Fused Silica	32
Полякова А.С., Липинский Л.В. Формирование коллектива решающих правил многокритериальным эволюционным алгоритмом в задаче анализа эмоций человека по аудиоданным	45
Shakhtar B.I., Chudnikov V.V., Dyabirov R.M. Methods of Frequency Synchronization of OFDM Signals in an Underwater Acoustic Channel	62

Приборостроение, метрология, информационно-измерительные приборы и системы

Зубов Н.Е., Ещенко А.А., Демин С.С., Масленникова Г.Е., Иваненко С.В. Влияние несущего винта и других элементов конструкции вертолета на качество функционирования размещаемой на нем аппаратуры потребителей спутниковых радионавигационных систем	71
Кулдашов О.Х., Кулдашов Г.О., Мамасодикова З.Ю. Оптоэлектронный двухволновой метод дистанционного контроля влажности растительного волокна	84

CONTENTS

Informatics, Computer Engineering and Control

Voronov E.M., Khublarov N.O. Designing a Swarm Control Algorithm for a Group of Robots in a Persistently Disturbed Environment	4
Ganin P.E., Kobrin A.I. Hierarchical Adaptive Control System of a Manipulator Based on the Synthesis of a Neural Network of Fuzzy Inference and an Iterative Refinement Algorithm	18
Kuznetsov V.S., Maiorov D.V., Andreev P.A. Fabrication of Tuning-Fork Gyroscope Resonator using Directed Chemical Etching of Fused Silica	32
Polyakova A.S., Lipinskiy L.V. Decision Rule Ensemble Formation Via a Multicriteria Evolutionary Algorithm for the Problem of Human Emotion Analysis in Audio Data	45
Shakhtar B.I., Chudnikov V.V., Dyabirov R.M. Methods of Frequency Synchronization of OFDM Signals in an Underwater Acoustic Channel	62

Instrument Engineering, Metrology, Information-Measuring Instruments and Systems

Zubov N.E., Eshchenko A.A., Demin S.S., Maslennikova G.E., Ivanenko S.V. Effect of the Main Rotor and Other Helicopter Design Features on the Performance of Satellite Radionavigation System User Equipment Mounted on the Craft	71
Kuldashov O.Kh., Kuldashov G.O., Mamasodikova Z.Yu. Optoelectronic Double-Wave Method for Remote Control of Vegetable Fiber Moisture	84