

Вестник

Московского государственного
технического университета
имени Н. Э. Баумана

1 [150]
2025

Серия
Приборостроение

Herald

of the Bauman Moscow State
Technical University

Series
Instrument Engineering

Адрес редакции:

105005, Москва, 2-я Бауманская ул., д. 5, стр. 1
МГТУ им. Н. Э. Баумана
Телефоны: +7 499 263-62-60; +7 499 263-60-45
vestnik@bmstu.ru

Address of Editorial Office:

105005, Moscow, 2-ya Baumanskaya ul. 5, str. 1
Bauman Moscow State Technical University
Phone: +7 499 263-62-60; +7 499 263-60-45
vestnik@bmstu.ru

СОДЕРЖАНИЕ

Приборостроение, метрология и информационно-измерительные приборы и системы

Батин С.А., Вертянов Д.В., Евстафьев С.С. Использование трехмерного моделирования в среде <i>HyperLynx Advanced Solvers</i> для анализа целостности сигналов в цепях трехмерной микросборки с торцевой коммутацией	4
Дрынкин В.Н., Павлов Ю.В., Царева Т.И. Предложения по разработке камер видеонаблюдения повышенной чувствительности	18
Заварзин В.И., Бодров С.В., Крылова М.К. Методика расчета длиннофокусного светосильного зеркально-линзового объектива	34
Эшмаков Р.С. Модификация длиннофокусной оптической схемы объектива «Таир» в целях повышения технологичности и улучшения оптического качества	50

Информатика, вычислительная техника и управление

Дивеев А.И. Машинное обучение универсальной системы стабилизации движения в расширенной задаче оптимального управления	71
Илюшин П.А., Наумченко В.П., Пикунов Д.Г., Соловьев А.В. Анализ влияния погрешностей начальной выставки и конечной жесткости конструкции на показания бесплатформенной инерциальной навигационной системы с внутренней системой амортизации и демпфирования	91
Попов А.Ю., Ибрагимов С.В., Дубровин Е.Н., Калитвенцев М.П., Гейне М.А., Ли Ц., Парамазян Г.А., Курохтин Т.М., Залимханов Д.А. Архитектура вычислительного комплекса «Тераграф»	113
Серов В.А., Трубиенко О.В. Гибридная модель формирования коалиций в сетцентрических системах группового управления	137

CONTENTS

Instrument Engineering, Metrology, Information-Measuring Instruments and Systems

Batin S.A., Vertyanov D.V., Evstafyev S.S. Using Three-Dimensional Modeling in the <i>HyperLynx Advanced Solvers</i> Environment to Analyze the Integrity of Signals in Circuits of a Three-Dimensional with Backside Metallization Microassembly	4
Drynkin V.N., Pavlov Yu.V., Tsareva T.I. Proposals for the Development of High-Sensitivity Surveillance Cameras	18
Zavarzin V.I., Bodrov S.V., Krylova M.K. Calculation Method of a Long-Focus High-Aperture Catadioptric Objective	34
Eshmakov R.E. Modification of the Long-Focus Optical Design of the <i>Tair</i> Lens in Order to Increase Manufacturability and Improve Optical Quality	50

Informatics, Computer Engineering and Control

Diveev A.I. Machine Learning of a Universal Motion Stabilization System in the Advanced Optimal Control Problem	71
Ilyushin P.A., Naumchenko V.P., Pikunov D.G., Solovyov A.V. The Impact of Initial Alignment and Structure Finite Rigidity Errors on Strapdown Inertial Measurement Unit with Inertial Shock Absorption and Damping System Readings Analysis	91
Popov A.Yu., Ibragimov S.V., Dubrovin E.N., Kalitventsev M.P., Geine M.A., Li J., Paramazyan G.A., Kurokhtin T.M., Zalimkhanov D.A. <i>Teragraph</i> Computer Architecture	113
Serov V.A., Trubienko O.V. Hybrid Model of Coalition Formation in Network-Centric Systems	137