

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РФ  
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ  
БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ  
ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«ВОРОНЕЖСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ  
УНИВЕРСИТЕТ»

В. И. Костылев

**ОБНАРУЖЕНИЕ СИГНАЛОВ ПО ЭНЕРГИИ**

**Часть 2**

**Обнаружение протяженных источников  
вторичного радиоизлучения**

*Учебно-методическое пособие*

Воронеж  
Издательский дом ВГУ  
2017

## ОГЛАВЛЕНИЕ

Введение .....	4
I. Квазиправдоподобный обнаружитель, минимизирующий дисперсию шума .....	5
II. Энергетический обнаружитель как регуляризованный обнаружитель обобщенного максимального правдоподобия .....	18
III. Дискретный энергетический обнаружитель и его эффективность ..	22
Заключение .....	34
Библиографический список .....	35

$[0, T]$ ) обоснованного решения в пользу одной из двух указанных гипотез. Задачу обнаружения можно также трактовать как оценку (в результате обработки принятого колебания  $x_{\text{вх}}(t)$ ) значения неизвестного бинарного параметра  $\iota$ . Нетрудно заметить [6 – 9], что индекс гипотезы, в пользу которой принято решение, есть измеренное значение  $\hat{\iota}$  параметра  $\iota$ , и наоборот.

Обработка сигнала  $x(t)$  выполняется приемником. Известно [2], что структура оптимального приемника инвариантна к выбору критерия обнаружения: оптимальный приемник должен сформировать на своем выходе логарифм отношения правдоподобия. Если обнаруживаемый сигнал  $s(t)$  детерминирован, то логарифм отношения правдоподобия можно [1 – 3, 10, 11, 14 – 16, 19, 20 и др.] представить в виде

$$\Lambda = \frac{2}{N_0} \int_0^T x_{\text{вх}}(t)s(t)dt - \frac{q^2}{2}, \quad (4)$$

где  $N_0$  – односторонняя спектральная плотность мощности входного белого шума  $n_{\text{вх}}(t)$ ;

$$\begin{aligned} q^2 &= \frac{2\mathcal{E}_T(s)}{N_0} = \frac{2}{N_0} \int_0^T s^2(t)dt = \frac{1}{N_0} \int_0^T |S(t)|^2 dt = \\ &= \frac{1}{N_0} \int_{R_{\min}}^{R_{\min}+\Delta R} \int_{R_{\min}}^{R_{\min}+\Delta R} (R_1)^* (R_2) \Psi_T(2R_1/c, 2R_2/c) dR_1 dR_2 \end{aligned} \quad (5)$$

– энергетическое отношение сигнал–шум;

$$\Psi_T(\tau', \tau'') = \int_0^T S_{\text{знд}}(t - \tau') S_{\text{знд}}^*(t - \tau'') dt \quad (6)$$

– функция неопределенности зондирующего сигнала на интервале  $[0, T]$ .

Из (4) следует алгоритм обнаружения, оптимальный в смысле критерия отношения правдоподобия: решение в пользу гипотезы  $H_1$  принимается в случае превышения сигнальной частью логарифма отношения правдопо-

добия (первым членом в правой части (4)) априори заданного порогового уровня  $h$ , т. е.

$$\Xi_{\text{оп}} = \frac{2}{N_0} \int_0^T x_{\text{вх}}(t)s(t)dt \underset{H_0}{\overset{H_1}{>}} h. \quad (7)$$

Сигнальную часть логарифма отношения правдоподобия  $\Xi_{\text{оп}}$  называют также решающей статистикой или статистикой обнаружения.

Значение порога  $h$  зависит от выбранного критерия оптимальности. Например, согласно критерию Неймана-Пирсона, который будет использоваться в настоящей работе, порог определяется требуемым значением вероятности ложной тревоги  $P_{\text{лт}}$ . Под последней понимается вероятность принятия решения в пользу гипотезы  $H_1$  в то время как в действительности реализовалась гипотеза  $H_0$ , т. е.  $P_{\text{лт}} = \Pr\{\Xi_{\text{оп}} > h \mid H_0\}$ . Выражение для вероятности ложной тревоги оптимального обнаружителя хорошо известно:

$$P_{\text{лт}} = 1 - \Phi(h/q), \quad (8)$$

где  $\Phi(x)$  – интеграл вероятности [15]. Отсюда

$$h = q\Phi^{-1}(1 - P_{\text{лт}}), \quad (9)$$

где  $\Phi^{-1}(P)$  – функция, обратная к интегралу вероятности.

Другой количественной характеристикой эффективности обнаружителя является вероятность правильного обнаружения  $P_{\text{по}} = \Pr\{\Xi_{\text{оп}} > h \mid H_1\}$

$$P_{\text{по}} = 1 - \Phi(h/q - q). \quad (10)$$

Зависимость вероятности правильного обнаружения от вероятности ложной тревоги называют характеристикой обнаружения. В нашем случае она имеет вид

$$P_{\text{по}} = 1 - \Phi\left[\Phi^{-1}(1 - P_{\text{лт}}) - q\right]. \quad (11)$$

Как видно из (11), отношение сигнал-шум  $q$  представляет собой параметр характеристики оптимального обнаружения. При заданном  $q$  характери-

ка обнаружения не зависит ни от формы зондирующего сигнала, ни от формы функции рассеяния источника.

Подставляя (1) в (7), нетрудно получить

$$\Xi_{\text{оп}} = \int_{R_{\min}}^{R_{\min} + \Delta R} (R) X_c(2R/c) dR, \quad (12)$$

где

$$X_c(\tau) = \frac{1}{N_0} \int_0^T X_{\text{вх}}(t) S_{\text{знд}}^*(t - \tau) dt \quad (13)$$

комплексная огибающая сигнала на выходе фильтра, согласованного с зондирующим сигналом;  $X_{\text{вх}}(t)$  – комплексная огибающая сигнала (3).

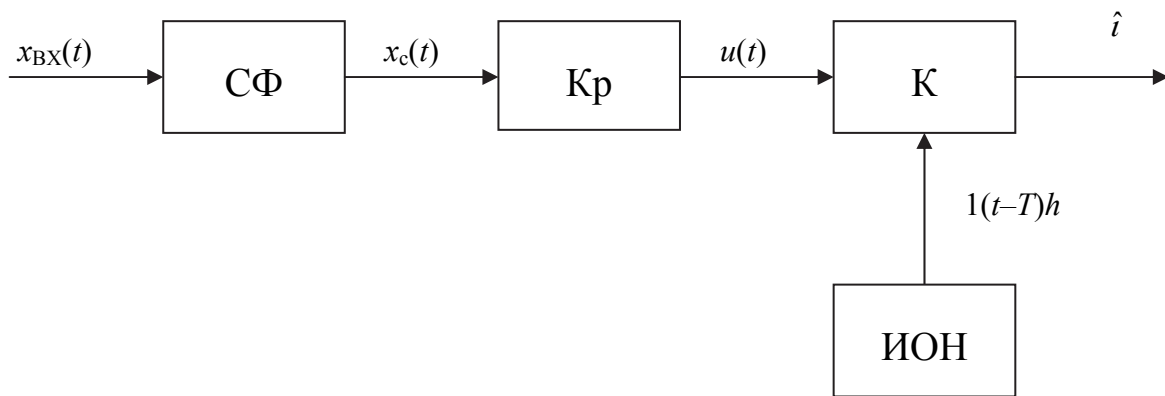


Рис. 1. Структурная схема оптимального обнаружителя источника вторичного излучения.

На рис. 1 приведена структурная схема оптимального в смысле критерия отношения правдоподобия обнаружителя протяженных источников вторичного излучения. Здесь СФ – согласованный с зондирующим сигналом фильтр;

$$x_c(t) = \text{Re}\{X_c(t)\exp(j2\pi f_0 t)\} \quad (14)$$

– сигнал на выходе согласованного фильтра; Кр – коррелятор с опорным сигналом  $c(ct/2)/2$  и пределами интегрирования от  $2R_{\min}/c$  до  $2(R_{\min} + \Delta R)/c$ ;

$$u(t) = 1(t - T)\Xi_{\text{оп}} \quad (15)$$

– сигнал на выходе коррелятора,  $1(t)$  – единичная ступенчатая функция; К – компаратор; ИОН – источник опорного напряжения. Выходной сигнал коррелятора подается на один из входов компаратора, на другом входе которого присутствует постоянное опорное напряжение  $h$ , формируемое источником опорного напряжения. При  $\Xi_{\text{оп}} \geq h$  выходной сигнал компаратора есть логическая единица, а в противном случае  $\Xi_{\text{оп}} < h$  – логический ноль. Выходной сигнал компаратора принимается за оценку  $\hat{t}$  значения неизвестного бинарного параметра  $t$ , фигурирующего в (3). По этой оценке принимается решение о наличии (если  $\hat{t} = 1$ ) или отсутствии (если  $\hat{t} = 0$ ) обнаруживаемого сигнала.

Как из (12), так и из рис. 1, очевидно, что для реализации оптимального в смысле критерия отношения правдоподобия алгоритма обнаружения требуется полная априорная информация о функции рассеяния обнаруживаемого источника по дальности. При неизвестной  $(R)$  оптимальный алгоритм реализован быть не может. Один из способов преодоления априорной неопределенности относительно  $(R)$  состоит в использовании квазиправдоподобного обнаружителя с решающей статистикой

$$\Xi_{\text{кп}} = \text{Re} \left\{ \int_{R_{\min}}^{R_{\min} + \Delta R} A(R) X_c(2R/c) dR \right\}, \quad (16)$$

где  $A(R)$  – некоторая опорная функция коррелятора.

Несложно показать, что

$$\Xi_{\text{кп}} = z_A + \zeta q_A, \quad (17)$$

где

$$z_A = \frac{1}{N_0} \text{Re} \left\{ \int_{R_{\min}}^{R_{\min} + \Delta R} \int_{R_{\min}}^{R_{\min} + \Delta R} A(R_1) A^*(R_2) \Psi_T(2R_1/c, 2R_2/c) dR_1 dR_2 \right\}; \quad (18)$$

$\varsigma$  – стандартная гауссовская случайная величина с нулевым средним значением и единичной дисперсией;

$$q_A^2 = \frac{1}{N_0} \int_{R_{\min}}^{R_{\min}+\Delta R} \int_{R_{\min}}^{R_{\min}+\Delta R} A(R_1) A^*(R_2) \Psi_T(2R_1/c, 2R_2/c) dR_1 dR_2 \quad (19)$$

– дисперсия помеховой составляющей решающей статистики  $\Xi_{\text{КП}}$ .

Нетрудно показать, что для квазиправдоподобного алгоритма

$$P_{\text{ЛТ}} = 1 - \Phi(h/q_A), \quad (20)$$

и

$$P_{\text{по}} = 1 - \Phi \left[ \Phi^{-1}(1 - P_{\text{ЛТ}}) - z_A / q_A \right]. \quad (21)$$

Из (21) следует, что параметр обнаружения для квазиправдоподобного обнаружителя есть

$$a = z_A / q_A. \quad (22)$$

Характеристика квазиправдоподобного обнаружения тем лучше, чем больше параметр  $a$ . Вместе с тем понятно, что  $a \leq q$  : оптимальность алгоритма (7) состоит именно в том, что выбор опорной функции коррелятора пропорциональной функции рассеяния по дальности обеспечивает максимальный параметр обнаружения.

Как следует из (18), при неизвестной  $(R)$  не представляется возможным повлиять в лучшую сторону на величину параметра  $z_A$  посредством выбора вида опорной функции  $A(R)$ . В то же время, параметр  $q_A$ , согласно (19), определяется только видом опорной функции  $A(R)$  и не зависит от неизвестной функции рассеяния по дальности, поэтому он может быть оптимизирован соответствующим выбором функции  $A(R)$ .

Чтобы решить указанную задачу, необходимо наложить на функцию  $A(R)$  условие нормировки, например