

УДК 681.5 (075.8)
ББК 32.816
М38

Издание доступно в электронном виде на портале *ebooks.bmstu.ru*
по адресу: <http://ebooks.bmstu.ru/catalog/175/book85.html>

Факультет «Специальное Машиностроение»

Кафедра «Специальная робототехника и мехатроника»

*Рекомендовано Учебно-методической комиссией Научно-учебного
комплекса «Машиностроительные технологии» МГТУ им. Н. Э. Баумана.*

Рецензенты: д-р техн. наук, проф. В.Н. Наумов,
д-р техн. наук В.В. Щербинин

Машков К. Ю.

М38

Состав и характеристики мобильных роботов: учеб.
пособие по курсу «Управление роботами и робототехниче-
скими комплексами». / К. Ю. Машков, В. И. Рубцов,
И. В. Рубцов. — М.: Изд-во МГТУ им. Н. Э. Баумана,
2014. — 75, [1] с.: ил.

ISBN 978-5-7038-3866-2

Рассмотрены состав и характеристики мобильных роботов, а также
основы проектирования робототехнических комплексов и управле-
ния ими.

Для студентов МГТУ им. Н.Э. Баумана, изучающих курс «Управ-
ление роботами и робототехническими комплексами».

УДК 681.5 (075.8)
ББК 32.816

ISBN 978-5-7038-3866-2

© МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2014
© Оформление. Издательство
МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2014

ОГЛАВЛЕНИЕ

Введение	3
1. Классификация робототехнических комплексов	4
2. Состав робототехнических комплексов, структурные и функциональные схемы	8
3. Шасси мобильных робототехнических комплексов	24
4. Навесное оборудование робототехнических комплексов	39
Литература	73